## Сведения о научном руководителе

по диссертационной работе Аитова Василия Григорьевича «Разработка интегрированной автоматизированной системы управления рыбоперерабатывающим предприятием с применением универсального программно-аппаратного комплекса», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.06 - Автоматизация и управление технологическими процессами и производствами (в пищевой промышленности) (технические науки)

Фамилия Имя Отчество	Красинский Александр Яковлевич
Шифр и наименование	01.02.01 – Теоретическая механика
специальностей, по которым	
защищена диссертация	
Учена степень и отрасль науки	Доктор физико-математических наук,
	физико-математические
Ученое звание	Доцент
Полное наименование	ФГБОУ ВО «Московский государственный
организации	университет пищевых производств»
Занимаемая должность	Профессор кафедры «Физико-
	математические дисциплины»
Почтовый индекс, адрес	125080, г. Москва, Волоколамское ш., 11
Телефон	(499) 750-01-11, доб. 7025
Адрес электронной почты	Krasinsk@mgupp.ru
Список основных публикаций научного руководителя в рецензируемых	
научных изданиях за последние 5 лет (не более 15 публикаций)	

- 1. Красинский А.Я., Красинская Э.М. Об одном методе стабилизации установившихся движений с нулевыми корнями в замкнутой системе / Журнал РАН «Автоматика и телемеханика», 2016, № 8, С. 85-100.
- 2. Krasinskiy A.Y., Krasinkaya E.M. Modeling of dynamics of manipulators with geometrical consraints as a systems with redundant coordinates / 2nd International Conference on Industrial Engineering, Applications and Manufacturing (ICIEAM). Year: 2016. Pages: 1 6, DOI: 10.1109/ICIEAM.2016.7910929. IEEE Conference Publications (Scopus)
- 3. Krasinskiy A.Y., Ilyina A.N. The mathematical modelling of the dynamics of systems with redundant coordinates in the neighborhood of steady motions ЮУрГУ. моделирование Вестн. Cep. Матем. программирование, 2017, TOM 10, выпуск 2. C.38-50.DOI: 10.14529/mmp170203.(Scopus)
- 4. Красинский А.Я., Красинская Э.М., Ильина А.Н. О моделировании динамики системы BallandBeam как нелинейной мехатронной системы с геометрической связью / Вестник Удмуртского университета. Математика. Механика. Компьютерные науки, 2017, т. 27, вып. 3, с.

- 414-430. **DOI:** 10.20537/vm170310 (Web of Science)
- 5. Krasinskiy A.Y., Krasinkaya E.M., Ilyina A.N. About Mathematical Models of System Dynamics with Geometric Constraints in Problems of Stability and Stabilization by Incomplete State Information / International Robotics & Automation Journal February 06, 2017 2(1): 00007. DOI: 10.15406/iratj.2017.06.00007
- 6. Krasinskiy A.Y., Krasinkaya E.M. Analysis of modern modeling methods in problems of stabilization of motions of mechatronic systems with differential constraints / International Journal of Engineering & Technology,7 (2.23) (2018) (Scopus)
- 7. Krasinskiy A.Y. On the stabilization problems of non-holonomic systems with inhomogeneous constraints with incomplete information on the state / International Journal of Engineering & Technology,7 (2.23) (2018) (Scopus)
- 8. Krasinskiy A.Y. On the accuracy of modeling the deformation of the periphery of a wheel on the dynamics of a model of mobile robots / International Journal of Engineering & Technology,7 (2.23) (2018) (Scopus)
- 9. Аитов В.Г. Разработка универсального программно-аппаратного комплекса автоматизации технологических и обеспечивающих процессов в составе интегрированной информационной системы управления предприятием пищевой промышленности / В.Г.Аитов., М.М.Благовещенская, А.Я.Красинский, И.И.Чекин, М.Г.Шипарева, К.А.Колесникова // Пищевая промышленность 2018. №6.— С.74-77.
- 10. Аитов В.Г. Разработка системы комплексной автоматизации предприятия пищевой промышленности / В.Г.Аитов., М.М.Благовещенская, А.Я.Красинский, И.И.Чекин, М.Г.Шипарева, К.А.Колесникова // Пищевая промышленность 2018. №2. С.92-99.

Профессор кафедры «Физикоматематические дисциплины»

Красинский А.Я.