

Сведения о официальном оппоненте

по диссертационной работе Эраки Мохамед Тахер Хамед на тему «Автоматизированная система управления технологическим манипулятором для розлива и маркировки пищевых продуктов», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.06 - «Автоматизация и управление технологическими процессами и производствами (пищевая промышленность)»

Фамилия Имя Отчество	Глазков Виктор Петрович
Шифр и наименование специальностей, по которым защищена диссертация	05.13.18 Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ
Ученая степень и отрасль науки	Доктор технических наук, технические науки
Ученое звание	профессор
Полное название организации, являющейся основным местом работы научного руководителя	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Саратовский государственный технический университет имени Гагарина Ю.А.»
Занимаемая должность	Профессор кафедры «Прикладные информационные технологии»
Почтовый индекс, адрес	410054, г. Саратов, ул. Политехническая, 77
Телефон	+7 (452) 99-87-15; Мобильный +7-919-833-07-25
Адрес электронной почты	glazkovvp@gmail.com
Список основных публикаций научного руководителя в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет (не более 15 публикаций)	<p>1. Исследование движения электромеханического протеза бедра на основе математического моделирования. Глазков В.П., Большаков А.А., Кулик А.А. Мехатроника, автоматизация, управление. 2015. № 1. С. 33-37.</p> <p>2. Использование нейросетевого компенсатора для стабилизации движения полуавтоматических протезируемых систем. Глазков В.П., Большаков А.А., Кулик А.А. Мехатроника, автоматизация, управление. 2014. № 1. С. 13-17.</p> <p>3. Оценивание параметров квазигармонических сигналов методом максимального правдоподобия. Львов А.А., Глазков В.П., Краснобельмов В.П., Коновалов Р.С., Соломин М.А. Вестник Саратовского государственного технического университета. 2014. Т. 4. № 1 (77). С. 147-154.</p> <p>4. Разработка системы контроля технологической тренировки приемно-усилительных ламп. Глазков В.П., Большаков А.А., Кулик А.А., Лобанов В.В. Мехатроника, автоматизация, управление. 2014. № 9. С. 53-58.</p> <p>5. Построение математической модели движения нижних конечностей человека для исследования движения протезируемых систем. Глазков В.П., Большаков А.А., Кулик А.А. Вестник Астраханского государственного технического университета. Серия: Управление, выч. тех., информ. 2014. № 2. № 2, С. 117-127.</p> <p>6. Повышение эффективности управления движением</p>

	<p>полуавтоматических и автоматических систем двигательного аппарата человека. Большаков А.А., Кулик А.А. Известия Волг.ГТУ, №12(139), 2014, С.146-153</p> <p>7. Разработка биоэлектрической системы управления протезом бедра человека. Большаков А.А., Кулик А.А. Известия СП(б)ТИ (ТУ), №29, 2015. С.90-94</p> <p>8. Математическое моделирование резервного контура управления летательным аппаратом вертолетного типа. Кулик А.А., Большаков А.А., Сергушов И.В Математические методы в технике и технологиях – ММТТ-2016, №10 (92)</p> <p>9. Управление движением мобильных роботов внутри здания на основе алгоритма распознавания образов. (англ.). Глазков В.П., Щербатов И.А. 2017 International Siberian Conference on Control and Communications (SIBCON) (Skopus)</p> <p>10. Разведовательно-огневой комплекс вооружения танка. Глазков В.П., Ключин А.В., Зимняков Д.А. Патент Российской Федерации на изобретение. № 2612037, 2017</p> <p>11. Системы искусственного интеллекта в мехатронике (учебное пособие). Глазков В.П., Большаков А.А. и др. Саратов: Саратов. гос. тех. ун-т, 2015. – 252 с.</p> <p>12. Протезирование протезируемых систем опорно-двигательного аппарата человека (учебное пособие). Кулик А.А., Большаков А.А. СПб: Изд-во политехн. ун-та, 2017. – 120 с.</p>
--	---

Профессор кафедры «Прикладные информационные технологии»
 ФГБОУ ВО «Саратовский государственный технический университет
 имени Гагарина Ю.А.»,
 д-р техн наук, проф.

Глазков В.П.



 Т.А. Тарасова
 заместитель начальника управления